## Cheatography

## Arduino Cheatsheet Deutsch Cheat Sheet by 4rtech via cheatography.com/32532/cs/10027/

						_		
Struktur		Operatoren		Datentypen		Strings (cont)		
void	wird einmal	=	definieren	void		char		ugt String und
setup()	ausgeführt	+, -	Addition, Subtraktion	boolean	0, 1, true oder false	S3[] =	füllt i	hn mit "Arduino"
void	wird ewig	*,/	Multiplikation, Division	char	z.B. 'a' oder -128 bis	"Ard- uino";		
loop()	ausgeführt	%	Modulo / Rest		127	char	erze	ugt String mit 15
Kontrolle		==	ist gleich?	•	0 bis 255	S4[15] = "Ard-	STelle und füllt die ersten 7 mit "Arduino"	
if (x<5)	Code wird ausgeführt	!=	ist nicht gleich?	char	00 700 11 00 707			
{ Code }	wenn WAHR	<	ist kleiner	int -32.768 bis 32.767	uino";			
		>	größer	unsigned 0 bis 65.535 int				
else {	Code wird ausgeführt	<=	kleiner oder gleich	0.447.400.040.bi-	Umwandlung			
Code}	wenn if FALSCH	>=	größer oder gleich	long	-2.147.483.648 bis 2.147.483.647	char() int() long() byte() word() float()		
for ( int	i ist 0, <i>Code</i> wird		chte Zuweisung	float	-3,4028235*10 <sup>38</sup> bis 3,4028235*10 <sup>38</sup> erzeugt <i>int</i> Array mit 6 Stellen			
i = 0; i <	ausgeführt, i wird um 1 erhöht. Solange wie i kleiner 255.	Gemis				Bedingungen		
-		x ++	Vergrößerung von x um					
			1	Arrays		2		erzeugt Variable die zwischen Funktions- aufrufen nicht gelöscht
while (	Code wird solange	x	Verkleinerung von x um	int meinel- nts[6];				
x < 6){	ausgeführt wie x		1				wird	
Code}	kleiner 6. x muss im	x +=	Vergrößerung von x um	int meineP-	erzeugt und füllt Array mit 5 Stellen	volatile	erzeugt Variable die	
	Code geändert	у - ч	y Varkleinerung von vurm				von I	von Interrupts
	werden.	x -= y	Verkleinerung von x um y	ins[] = 2,4,6,8,10;				indert werden
Weitere Syntax		x *=	Multiplikation von x mit	int	erzeugt Array mit		kann	
II Komme	•	у	у	meineW-	6 Stellen und füllt	const		ugt unverände- e Variable
tar	Kommentar	x /= y	Division von x durch y	erte[6] =	5 davon		Thate variable	
I* Komme	en- mehrzeiliger			2,-4,9,3;		Digital I/	o	
tar*I	Kommentar	Konsta	anten	0		pinMode	(Pin,	ändert <i>Pin</i> zu
#define F	PIN definiere	true, fa	true, false		Strings		•	INPUT, OUTPUT oder INPUT
13	Konstante	HIGH, LOW		char S1[15];	erzeugt String mit 15 Stellen			
#include	Library einfügen	INPUT, OUTPUT						
<li>library.h</li>	>			char S2[10] = 'A','r','-	erzeugt String mit 10 Stelle und füllt			PULLUP
				– A , r , - d','u','i','-	die ersten 7	digita- IWrite( <i>Pin</i> , <i>Wert</i> )	lin	schaltet Output
				n','o';			ein (1/HIGH) oder aus	
								(0/LOW)
						int digita	<b> -</b>	liest ob <i>Pin</i> ein
						. 5		



By **4rtech** cheatography.com/4rtech/

Not published yet. Last updated 1st December, 2016. Page 1 of 2. Sponsored by **ApolloPad.com**Everyone has a novel in them. Finish Yours!
https://apollopad.com

IRead(Pin)

oder ausgeschaltet ist (0/1)



## Arduino Cheatsheet Deutsch Cheat Sheet by 4rtech via cheatography.com/32532/cs/10027/

Analog I/O		Fortgeschritt	ene I/O	Mathematik (co	nt)	Servo	
int analog- Read(analogPin)	ließt Spannung auf	tone( <i>Pin</i> , <i>Frequenz</i> )	Frequenz in Hz wird auf Pin ausgegeben	map(Wert, lim1U, lim1O, lim2U, lim2O*)	skaliert <i>Wert</i> zwischen <i>lim1U</i> und	#include <servo.h> attach(pin)</servo.h>	fügt Servo Library hinzu fügt <i>Servopin</i>
	analogPin als Wert zwischen 0 und 1023	tone(Pin, Frequenz, Dauer)	auf <i>Pin</i> wird eine  Frequenz für  Dauer Millis- ekunden		lim10 zu Wert zwischen lim2U und lim20	write(Winkel)	stellt Servomotor auf Winkel(0-180°)
analogRef- erence(mode)	legt Refere- nzspannung für <i>HIGH</i>	noTone(Pin)	ausgegeben Tonausgabe auf Pin wird beendet	constrain(Wert, limU, limO)	beschränkt Wert zwischen unterem und	read()	liest Winkel von Servomotor
DEFAULT, INTERNAL, EXTERNAL	fest Spannungs- referenz- modi	pulseIn( <i>Pin</i> , <i>Wert</i> )	misst die Dauer die <i>Pin</i> *Wert annimmt	Zufallszahlen random-	oberem Limit  Ausgangswert		
analog- Write(Wert)	erzeugt PWM-Welle	(HIGH/LOW)		Seed(Wert)	für Zufallsge- nerator		
	mit einem Wert zwischen 0	unsigned int millis()			Zufallszahl zwischen 0 und max		
Interrupts	und 255	unsigned int micros()	Microsekunden seit Programmstart. ~70 min bis	random( <i>min</i> , Zufallszahl max) zwischen <i>min</i> und <i>max</i>			
digitalPinToInt- errupt( <i>Pin</i> )	wandelt digitalen Input-Pin in Interrupt-Pin	delay(ms)	Overflow Pause für <i>ms</i> Millis- ekunden	Serial Serial.begin(960	00); startet <b>Seria</b> l-		
LOW, CHANGE,	um Interrupt- Typen	delayM- icrose- conds(us)	Pause für <i>us</i> Microsekunden		verbi- ndung mit Baudrate		
RISING, FALLING attachInt-	verbindet	Mathematik min(x, y),	Minimum, Maximum, absoluter Wert Basis <sup>Exponent</sup>	Serial. <b>println(</b> <i>inhalt</i> <b>)</b> ; sendet Zeile mit <i>Inhalt</i>			
errupt(Interrupt, Function, Typ)	Interrupt-Pin mit Funktion	max(x, y), abs(x) pow(Basis,		Serial.print(text)			
detachInt- errupt(interrupt)	hebt Verbindung zwischen	Exponent) sqrt(x)	Wurzel(x)	Serial.write(date	Daten als		
	Funktion und Interrupt-Pin auf	sin(x), cos(y), tan(z)	Sinus, Cosinus, Tangens	Serial.flush();	Binärcode  wartet bis  Daten  gesendet		
interrupts() aktiviert Interrupts					sind		
noInterrupts() deaktiviert Interrupts				Serial. <b>end()</b> ;	beendet Serial-Ve- rindung		



By **4rtech** cheatography.com/4rtech/

Not published yet.
Last updated 1st December, 2016.
Page 2 of 2.

Sponsored by **ApolloPad.com**Everyone has a novel in them. Finish
Yours!
https://apollopad.com